DOI:10.19344/j.cnki.issn1671-5276.2019.06.025

水轮机转轮准三维反问题设计及流场性能分析

杨峰

(电子科技大学成都学院电子工程系,四川成都 611731)

摘 要:为设计出高质量的水轮机转轮叶片,确保机组运行时各项性能指标良好,在某小型混 流式水轮机的转轮设计中,采用准三维反问题设计方法获得了叶片翼型的形状及尺寸数据并 建立了转轮模型,再通过对机组全流道的流场性能分析以及效率和出力计算,得到了机组内部 流态顺畅且效率和出力均满足要求的研究结果。研究表明,以转轮流场状态为依据的准三维 反问题叶片设计,能有效实现机组转轮与电站水文参数条件的良好匹配,进而达到提升机组效 率和稳定性的目的。 关键词:水轮机;转轮;反问题设计;流场性能

中图分类号:TP391.9 文献标志码:B 文章编号:1671-5276(2019)06-0098-03

Inverse Design and Fluid Analysis of Water Turbine Runner

YANG Feng

(Chengdu College, University of Electronic Science and Technology of China, Chengdu 611731, China)

Abstract; The article discusses the design method of turbine runner blade with good performance. It takes the francis turbine for example, designs the runner blade, based on the inverse design method and builds its 3D model. By analyzing the characteristics of the flow field and calculating the efficiency and output, the result of the flow condition inside turbine is obtained. The inverse design method based on the flow characteristic is suitable for the power station. It can be used to improve the performance efficiency and stability of the units.

Keywords: water turbine; runner blade; inverse design; flow characteristic

0 引言

转轮是实现水轮机能量转换的核心部件,它对机组的 流态、效率等指标均有重要影响。因此,水轮机转轮设计 是非常关键的环节。目前转轮的主要设计方法有直接选 型和相似性设计法两种。其中,直接选型^[1]是根据电站 水头、流量等条件,在型谱中选择合适的转轮类型;相似性 设计法[2]则是以条件相似的电站机组作为参照,选择相 同的转轮型号,再按几何相似计算其尺寸。这两种方法的 设计周期较短且能够保证基本的性能指标,但问题在于: 1)在一定的条件范围内(如水头、流量以及装机容量等). 可选择的转轮往往不只一种,采用直接选型无法确定最优 方案:2)两个电站的条件不可能完全相同,采用相似性原 则选择的转轮不一定与电站完全适应,导致机组运行时容 易偏离最优工况,影响其性能。所以,从准确把握机组流 态特性的角度出发,准三维反问题设计[3]的转轮具有更 好的适应性。综上所述,采用准三维反问题设计混流式水 轮机转轮叶片,并进行流场特性分析、效率及出力计算,对 于准确把握机组的流场规律,确保各项性能指标以及经济 性良好等,都具有重要的理论和工程价值。

1 转轮叶片的准三维反问题设计及 模型构建

1.1 准三维反问题设计方法

准三维反问题设计的原理^[4]:以转轮流场的周期性 特征为基础,把流场分解为2个速度分量(周向分量和周 期性分量)进行求解。同时,根据叶片的光滑绕流情况构 建控制方程,其中周向分量的流函数表达式^[5]为:

$$\frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial \psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} = \frac{\partial r V_\theta}{\partial z} \frac{\partial f}{\partial r} - \frac{\partial r V_\theta}{\partial r} \frac{\partial f}{\partial r}$$
(1)

式中:r、z分别为三维空间坐标方向向量;ψ为流函数;f为

转轮叶片的包角; rV_{θ} 为流场的周向速度分量。 周期性分量的速度势函数表达式^[5]为.

$$\frac{\partial^{2}\varphi_{n}}{\partial r^{2}} + \frac{1}{r} \frac{\partial\varphi_{n}}{\partial r} + \frac{\partial^{2}\varphi_{n}}{\partial z^{2}} - \frac{n^{2}D^{2}}{r^{2}}\varphi_{n} = \frac{e^{-inDf}}{inD} \nabla^{2} \bar{r} \bar{V}_{\theta} - e^{-inDf} \left(\frac{\partial \bar{r} \bar{V}_{\theta}}{\partial r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{\partial \bar{r} \bar{V}_{\theta}}{\partial z} \frac{\partial f}{\partial z} \right)$$
(2)

式中: φ_n 为势函数;n 为 Fourier 展开项;D 为转轮叶片数;i

基金项目:四川省教育厅自然科学项目(14ZB0385)

作者简介:杨峰(1982--),女,四川成都人,讲师,硕士,主要从事机械设计制造及其自动化方面的研究和教学工作。

为虚向量。

由于转轮叶片的光滑程度直接关系到水流顺畅与否, 故光滑的绕流边界是叶片必须满足的条件,基本表达 式^[5]为:

$$V_{z} \frac{\partial f}{\partial z} + V_{r} \frac{\partial f}{\partial r} = \frac{W_{\theta}}{r}$$
(3)

式中: V_x 、 V_r 分别为转轮叶片的轴向和径向速度分量; W_θ 为叶片的周向速度分量。

综上所述,联立式(1)-式(3)就构成了水轮机转轮叶 片的准三维反问题设计方程组。在电站水头、流量等参数 确定的前提下,对上述方程组进行数值计算,当结果收敛 时,便获得了转轮叶片的翼型形状和尺寸。

1.2 转轮叶片的设计及模型构建

以某电站的混流式水轮机转轮叶片为设计对象,该电站基本参数情况如表1所示。

在转轮叶片的反问题设计中,先将已知参数代入,对 式(1)-式(3)进行求解,获得单个叶片的翼型坐标;建立 光滑叶片的三维模型;再建立上冠和下环的模型,并通过 阵列操作完成转轮整体的模型构建,如图1所示。

表1 电站主要参数

叶片翼	转轮直	转轮叶	额定水	额定流量/	´额定转速/	额定出
型类型	径∕mm	片数量	头∕m	(m ³ /s)	(r/min)	カ/kW
BNTM	600	14	92	7	1 000	1 600



2 水轮机全流道流场性能分析

准三维反问题方法,是以机组内部流场的无粘性为前提,所以需要对其进行流场性能分析,进而判别机组的流态特性。考虑到蜗壳、导水机构等过流部件对转轮流态的影响,以全流道模型为数值计算对象。由于计算的工况点较多,限于篇幅,仅选择额定工况且导叶开度为90%的条件进行说明。

2.1 网格划分

对机组流场的网格划分,按照文献[6]的方法,对过 流部件进行单独划分,并整合成整体,具体情况如表2所 示。

表 2 网格划分								
过流部件	网格类型	网格间距/mm	数量					
蜗壳		20~25	335 036					
导水机构		10~14	401 089					
转轮	四面体网格	7~8	788 462					
尾水管		25~30	310 027					

2.2 约束条件设置

约束条件的主要流程包括:1) 湍流模型选择 RNG *k-ε*双方程模型^[7];2) 采用标准壁面函数进行近壁区设 置^[8];3) 边界条件设置为蜗壳压力进口和尾水管压力出 口边界。

2.3 结果分析

1) 流态分析

转轮流场分布情况如图 2 所示,上冠和下环压力沿圆 周方向呈良好的对称分布,而转轮叶片的正面和背面压力 沿进水边到出水边有明显的梯度下降。无论是叶片正面还 是背面,相邻梯度的压差较小,故沿程水头损失也较小。从 叶片的汽蚀性来看,叶片正面除出水边极小区域外,均为正 压,故正面的抗气蚀性比较好;叶片背面靠出水边附近的 1/4 区域,均处于负压范围。可以推断该区域肯定存在汽 蚀破坏,但负压值并不高,所以破坏的程度也较轻,可以在 叶片后续的生产中改进工艺性能,达到减轻汽蚀的目的。



图 2 转轮压力分布

整个流场的流态特性如图 3 所示,从蜗壳进口至转轮 出口,压力分布趋势为逐级递减,而速度的变化规律为逐渐 增加,符合水轮机的流场运动规律^[5],而且整个流场的压力 水平均不高。原因在于水流流入蜗壳时,其流动的规律满 足等速度矩原理^[9]。由于蜗壳的直径较小,导致水流的速 度越大,动压也越大,而流场的总压却是恒定值,所以静压 力则相应降低;从流道的速度矢量来看,梯级速度变化较 大,说明能量的转换率较高,从而确保了机组的高效率,同时水流流动也比较顺畅,基本没有漩涡、横向流等现象。



尾水管进口端的流态变化规律如图 4 所示。在尾水 管的进口断面,压力和速度沿圆周方向基本对称,虽然在 径向存在压力变化的情况,但其幅度很小,几乎可以忽略。 尾水管的流场轨迹线分布如图 5 所示,水流速度基本上沿 垂直方向泄流;由于转轮出水边的速度环量不强,故尾水 管锥段内的偏心涡带不明显。虽然在尾水管的中段区域, 产生了强烈涡带,但至出水端处,涡带有逐渐减弱的趋势, 在出口断面处,涡带基本消失。此外,尾水管的出口处,存 在一定的回流现象,但程度较低,对机组造成的影响有限。



图 5 尾水管迹线分布规律

综上所述,采用反问题设计的转轮,内部流态性能良 好,流动顺畅,达到了预期的设计目标。

2) 效率及出力计算

对于机组而言,发电效率和出力是非常关键的指标。因此,根据仿真结果计算效率和出力是必要的步骤。效率 计算的过程为,首先取仿真结果中各工况下的转速、流量 以及水头等参数,然后计算出效率。效率的计算公式 为^[10]:

$$\eta = \frac{M\omega}{\rho g Q H} \tag{4}$$

式中:M为力矩; w为转速; Q为各工况点的流量; H为计 算水头。

r

同理,机组的出力计算表达式为:

在额定工况下活动导叶开度分别取 60%、70%、80%、 90%、100%进行仿真,再按式(4)和式(5)计算出各开度下 的仿真效率和出力,结果如表 3 所示。

 $N = \rho g Q H \eta$

表 3 效率及出力计算值

夕む	导叶开度/(%)					
有你	60	70	80	90	100	
效率值/(%)	85.3	90.2	91.9	91.7	90.1	
出力/kW	1 321.223	1 518.074	1 596.527	1 702.859	1 815.724	

从表 3 所示的仿真效率变化规律来看,在 70%~ 100%的开度下,效率的变化并不大,原因在于 70%~100% 开度下,流量值较大,机组的流态稳定,转轮的力矩和流量 同时变化,二者的比值变化很小,故效率差别不大;但当开 度为 60%时,流量减小幅度较大,流动趋于复杂,转轮的 力矩下降较快,力矩和流量的比值减小明显,导致效率也 显著下降^[11]。整体而言,在接近最优工况下的 80%和 90%开度,机组的效率均超过了 90%,所以反问题设计的 转轮叶片能够让机组达到较高的效率,即该设计是合理 的。此外,从出力计算的结果来看,导叶开度越大则机组 的出力越高,该结果符合水轮机内部流动规律^[11]。同时, 在接近最优工况 80% 的导叶开度下,出力值为 1 596.527 kW,略小于表 1 所示的理论额定出力值 (1600 kW),但二者仅偏差 3.473 kW,几乎可以忽略不计。 可以认为,机组的出力是满足设计要求的。

综上所述,从发电效率和机组出力两个方面来看,准三 维反问题设计的转轮具有良好的流场性能,即设计是合理的。

3 结语

在某混流式水轮机转轮设计中,采用准三维反问题法 设计出了转轮叶片,建立了全流道模型。为预测机组的水 力特性,对全流道模型进行了流场特性分析、效率以及出 力计算,这三方面的研究结论均验证了该叶片设计的合理 性;说明了转轮叶片的准三维反问题设计法是行之有效 的,可以达到提升转轮叶片质量的目的。

参考文献:

- [1] CHRISTIAN Pellone, THIERRY Maitre, ERVIN Amet. 3D RANS modeling of a cross flow water turbine [J]. Springer Singapore, 2014:405-418.
- [2] WU Yulin, LIU Shuhong, DOU HuaShu. et al. Numerical prediction and similarity study of pressure fluctuation in a prototype Kaplan turbine and the model turbine [J]. Computers and Fluids, 2012, 56(6): 128-142.

(下转第106页)